



ANALYSIS I

12. Übungsstunde

Steven Battilana
stevenbstudent.ethz.ch
battilana.uk/teaching

May 17, 2020

1 Stetigkeit (Erinnerung)

Definition 1.1: (Struwe 4.2.2)

$K \subset \mathbb{R}^n$ heisst *kompakt*, falls jede Folge $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset K$ einen Häufungspunkt in K besitzt, d.h. falls eine Teilfolge $\Lambda \subset \mathbb{N}$ und ein $x_0 \in K$ existieren mit

$$x_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty, n \in \Lambda} x_0.$$

Bemerkung.

Eine Menge $K \subset \mathbb{R}^n$ heisst *kompakt*, falls sie beschränkt und abgeschlossen ist.

Beispiel 1.1 (Struwe 4.2.2).

- (i) Das "abgeschlossene" Intervall $[0, 1]$ ist kompakt.
- (ii) Das "offene" Intervall $(0, 1)$ ist *nicht* kompakt.

Die Beweise sind im Struwe Skript.

1.1 Stetigkeit

Definition 1.2: (Struwe 4.1.3)

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^d$, $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$.

- (i) f heisst *stetig an der Stelle* $x_0 \in \Omega$, falls $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0) =: a$ existiert.
- (ii) f heisst *an der Stelle* $x_0 \in \overline{\Omega} \setminus \Omega$ *stetig ergänzbar*, falls $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) =: a$ existiert.
(In diesem Fall ist die durch $f(x_0) = a$ ergänzte Funktion f stetig an der Stelle x_0 .)

Definition 1.3: (Struwe 4.2.1)

Sei $f : \Omega \subset \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^n$.

f heisst *stetig auf* Ω , falls f in jedem Punkt $x_0 \in \Omega$ stetig ist.

Definition 1.4: (Burger 3.2.1)

Sei $D \subset \mathbb{R}$, $x_0 \in D$. Die Funktion $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ ist **in x_0 stetig**, falls es für jedes $\varepsilon > 0$ ein $\delta > 0$ gibt, so dass für alle $x \in D$ die Implikation

$$|x - x_0| < \delta \implies |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon$$

gilt.

Definition 1.5: (Burger 3.2.1 (Quantorenversion von oben))

Sei $D \subset \mathbb{R}$, $x_0 \in D$. Die Funktion $f : D \rightarrow \mathbb{R}$ ist **in x_0 stetig**, falls

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0 : |x - x_0| < \delta \implies |f(x) - f(x_0)| < \varepsilon, \quad \forall x \in D$$

gilt.

1.2 Gleichmässige Stetigkeit

Definition 1.6: (Struwe 4.7.2)

$f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ heisst *gleichmässig stetig*, falls gilt

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta(\varepsilon) = \delta > 0, \forall x, y \in \Omega : |x - y| < \delta \Rightarrow |f(x) - f(y)| < \varepsilon$$

Satz 1: (Struwe 4.7.3)

Sei $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ beschränkt, $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^n$ stetig und auf $\overline{\Omega}$ stetig ergänzbar. Dann ist f gleichmässig stetig.

Satz 2

Sei $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ stetig und Ω kompakt. Dann ist f gleichmässig stetig.

Bemerkung.

Diesen Satz kann man sich mit der folgenden Merkregel merken:

Stetigkeit auf einer kompakten Menge \Rightarrow gleichmässige Stetigkeit.

Beispiel 1.2. Ist die Funktion $f(x) = \frac{x^2}{x+1}$ gleichmässig stetig?

Lösung:

Wir fixieren ein $\varepsilon > 0$. Wir suche $\delta > 0$, sodass für alle $x, y \in \Omega$ mit $|x - y| < \delta$ folgendes gilt:

$$|f(x) - f(y)| < \varepsilon.$$

Für $x, y \in [0, \infty)$ gilt:

$$\begin{aligned} \left| \frac{x^2}{x+1} - \frac{y^2}{y+1} \right| &= \left| \frac{x^2(y+1) - y^2(x+1)}{(x+1)(y+1)} \right| \\ &= \left| \frac{x^2y + x^2 - y^2x - y^2}{(x+1)(y+1)} \right| \\ &= \left| \frac{xy(x-y) + x^2 - y^2}{(x+1)(y+1)} \right| \\ &= \left| \frac{xy(x-y) + (x-y)(x+y)}{(x+1)(y+1)} \right| \\ &= |x-y| \left(\frac{xy + x + y}{(x+1)(y+1)} \right) \\ &= |x-y| \left(\frac{xy}{(x+1)(y+1)} + \frac{x}{(x+1)(y+1)} + \frac{y}{(x+1)(y+1)} \right) \end{aligned}$$

Weil $\frac{1}{x+1} \leq 1$ und $\frac{y}{y+1} \leq 1$, gilt $\frac{xy}{(x+1)(y+1)} \leq 1$. Deshalb können wir die folgende Abschätzung machen:

$$\begin{aligned} \left| \frac{x^2}{x+1} - \frac{y^2}{y+1} \right| &= |x-y| \left(\underbrace{\frac{xy}{(x+1)(y+1)}}_{\leq 1} + \underbrace{\frac{x}{(x+1)(y+1)}}_{\leq 1} + \underbrace{\frac{y}{(x+1)(y+1)}}_{\leq 1} \right) \\ &\leq |x-y|(1+1+1) \\ &= 3|x-y| \end{aligned}$$

Somit folgt:

$$\left| \frac{x^2}{x+1} - \frac{y^2}{y+1} \right| \leq 3|x-y| < \varepsilon \quad \Rightarrow \quad |x-y| < \frac{\varepsilon}{3} =: \delta.$$

Da δ von x, y unabhängig ist, folgt damit, dass f gleichmässig stetig ist.

1.3 Lipschitz-Stetigkeit

Definition 1.7: (Struwe 4.1.4)

Eine Funktion $f : \Omega \subset \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^n$ heisst *Lipschitz stetig* mit *Lipschitzkonstante* L , falls gilt

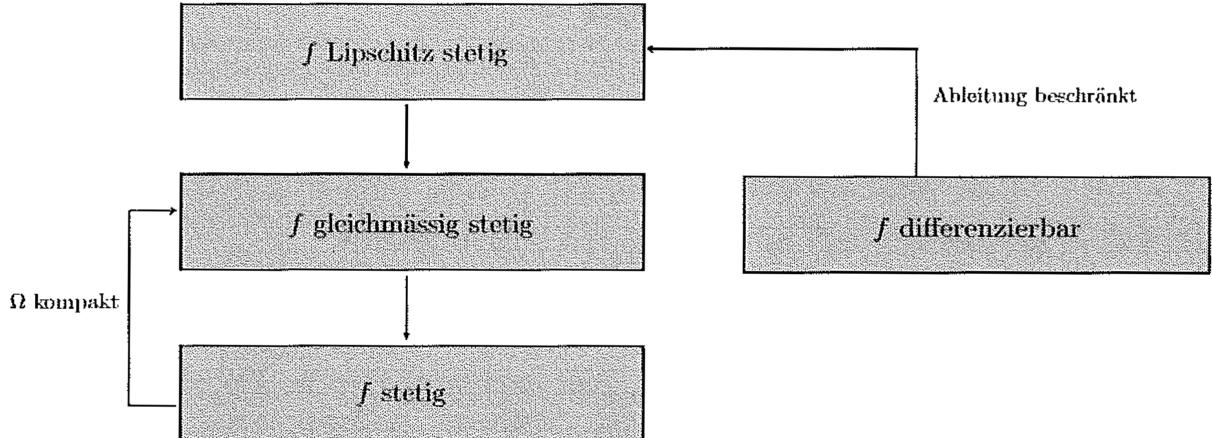
$$\|f(x) - f(y)\| \leq L \|x - y\|, \quad \forall x, y \in \Omega.$$

Satz 3

Eine differenzierbare Funktion $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ ist genau dann Lipschitz-stetig, wenn ihre erste Ableitung auf Ω beschränkt ist.

Bemerkung.

Die verschiedenen Stetigkeiten hängen wie folgt von einander ab, wobei die Pfeile Implikationen darstellen:



Beispiel 1.3. Ist die folgende Funktion Lipschitz-stetig? Falls ja, bestimme die Lipschitz-Konstante.

$$\begin{aligned} f : (-3, 2) &\rightarrow \mathbb{R} \\ x &\mapsto f(x) = x^2 + 4x - 1. \end{aligned}$$

Lösung:

Seien $x, y \in (-3, 2)$ beliebig. Es gilt

$$\begin{aligned}
|f(x) - f(y)| &= |x^2 + 4x - 1 - (y^2 + 4y - 1)| \\
&= |x^2 + 4x - 1 - y^2 - 4y + 1| \\
&= |x^2 + 4x - y^2 - 4y| \\
&= |x^2 - y^2 + 4(x - y)| \\
&= |(x - y)(x + y) + 4(x - y)| \\
&= |x + y + 4||x - y|
\end{aligned}$$

Für alle $x, y \in (-3, 2)$ gilt nach der Dreiecksungleichung $|x + y + 4| \leq |x| + |y| + 4 \leq 3 + 3 + 4 = 10$. Es ergibt sich somit:

$$|f(x) - f(y)| = |x + y + 4||x - y| \leq 10|x - y|.$$

Die Funktion ist demzufolge Lipschitz-stetig mit Lipschitz-Konstante $L = 10$.

2 Integration (I)

Definition 2.1: (Struwe 6.1.1)

Eine Funktion $F \subset C^1([a, b])$ hiesst *Stammfunktion zu f* falls gilt:

$$F'(x) = f(x) \quad \forall x \in [a, b].$$

Definition 2.2

- (i) Eine *Partition* (Zerlegung) vom kompakten Intervall $I = [a, b]$ mit $a < b$ ist eine endliche Teilmenge $P \subset I$ mit $P = \{a = x_0, x_1, \dots, x_n = b\}$ mit $x_0 < \dots < x_n$. Die Menge aller Partitionen von I bezeichnen wir mit

$$\mathcal{P}(I) := \{P \subset I \mid a, b \in P, P \text{ ist endlich}\}.$$

- (ii) Die *Feinheit* der Zerlegung ist definiert durch

$$\delta(P) := \max_{1 \leq i \leq n} \{|x_i - x_{i-1}|\} \quad \text{mit } n(P) := n = |P| - 1.$$

Bemerkung: $\delta(P)$ ist die Länge des grössten Intervalls $I_i = [x_{i-1}, x_i]$ mit $1 \leq i \leq n$.

- (iii) Seien $\xi_i \in I_i$ Zwischenpunkte (Stützstellen) mit $x_{i-1} \leq \xi_i \leq x_i$. Jede Summe der Form

$$S(f, P, \xi) := \sum_{i=1}^n f(\xi_i)(x_i - x_{i-1})$$

heisst *Riemannsche Summe* der Zerlegung P und $\xi \in \{\xi_1, \dots, \xi_n\}$.

Satz 4: (Struwe 6.2.1)

$$f \text{ monoton} \quad \Rightarrow \quad f \text{ ist integrierbar.}$$

Satz 5: (Struwe 6.2.2)

$$f \text{ stetig} \quad \Rightarrow \quad f \text{ ist integrierbar.}$$

Definition 2.3: (Obersumme)

$$\overline{S}(f, P) := \sum_{i=1}^n \sup_{\xi \in [x_{i-1}, x_i]} f(\xi_i)(x_i - x_{i-1})$$

Definition 2.4: (Untersumme)

$$\underline{S}(f, P) := \sum_{i=1}^n \inf_{\xi \in [x_{i-1}, x_i]} f(\xi_i)(x_i - x_{i-1})$$

Definition 2.5: (Oberes Riemann-Integral)

$$\overline{\int_a^b} f(x) dx := \inf \{ \overline{S}(f, P) \mid P \in \mathcal{P}(I) \}.$$

Definition 2.6: (Unteres Riemann-Integral)

$$\underline{\int_a^b} f(x) dx := \sup \{ \underline{S}(f, P) \mid P \in \mathcal{P}(I) \}.$$

Korollar 2.1: (Struwe 6.2.3)

Sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ eine beschränkte und integrierbare Funktion. Sei $\{P^{(n)}\}$ eine Folge von Partitionen des kompakten Intervalls $[a, b]$ mit $\delta(P^{(n)}) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$ und $\{\xi^{(n)}\}$ eine feste Wahl von Zwischenpunkten zur Partition $P^{(n)}$. Dann ist

$$\underline{\int_a^b} f(x) dx = \lim_{n \rightarrow \infty} S(f, P^{(n)}, \xi^{(n)}).$$

Bemerkung.

Falls Korollar 6.2.3 erfüllt ist, wird f als *Riemann-integrierbar* auf $[a, b]$ bezeichnet.

Bemerkung.

Uniforme Partitionen $P^{(n)} = \{a = x_0, x_1, \dots, x_n\}$ mit $x_i = a + \frac{i(b-a)}{n}$ und $x_i - x_{i-1} = \frac{b-a}{n}$ ist eine Folge von Partitionen mit $\delta(P^{(n)}) = \frac{b-a}{n} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$.

Beispiel 2.1. Berechne das Integral $\int_0^1 (x^3 - 2x)dx$ explizit mit Hilfe von Riemannschen Summen.

Lösung:

Wir unterteilen das Integrationsintervall $[0, 1]$ in n gleich grosse Teilintervalle der Länge $\Delta x = \frac{1}{n}$ mit $x_k = \frac{k}{n}$, $k = 1, \dots, n$. Die Feinheit dieser Zerlegung ist $\delta(P) = \frac{1}{n}$. Es gilt $\lim_{n \rightarrow \infty} \delta(P) = 0$. Damit ist die Funktion $f(x) = x^3 - 2x$ Riemann-integrierbar und gemäss der Definition des Riemann-Integrals (wir wählen $\xi_k = x_k$) gilt:

$$\begin{aligned}
\int_0^1 f(x)dx &= \int_0^1 (x^3 - 2x)dx = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n f(\xi_k)(x_k - x_{k-1}) \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n f\left(\frac{k}{n}\right) \frac{1}{n} \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n f\left(\frac{k}{n}\right) \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \left(\left(\frac{k}{n}\right)^3 - 2 \cdot \frac{k}{n}\right) \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n \left(\frac{k^3}{n^3} - 2 \cdot \frac{k}{n}\right) \\
&\stackrel{(*)}{=} \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n^4} \sum_{k=1}^n k^3 - \frac{2}{n^2} \sum_{k=1}^n k \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{n^4} \left(\frac{n(n+1)}{2}\right)^2 - \frac{2}{n^2} \frac{n(n+1)}{2} \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n^2(n+1)^2}{4n^4} - \frac{n(n+1)}{n^2} \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(n+1)^2}{4n^2} - \frac{n(n+1)}{n^2} \\
&= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n^2 + 2n + 1}{4n^2} - \frac{n^2 + n}{n^2} \\
&= \frac{1}{4} - 1 \\
&= -\frac{3}{4}.
\end{aligned}$$

(*): Wir haben die folgenden Formeln benutzt:

$$\sum_{k=1}^n k^3 = \left(\frac{n(n+1)}{2}\right)^2 \quad \sum_{k=1}^n k = \frac{n(n+1)}{2}$$

Bemerkung.

Die Kettenregel lautet:

$$(f \circ g)'(x) = f'(g(x))g'(x).$$

Damit ist $(f \circ g)(x) = f(g(x))$ eine Stammfunktion von $f'(g(x))g'(x)$.

Beispiel 2.2. Bestimme die Stammfunktion von $\int \frac{\arctan^5(x)}{1+x^2} dx$.

Lösung:

$$\begin{aligned}\int \frac{\arctan^5(x)}{1+x^2} dx &= \int \underbrace{\arctan^5(x)}_{f(g(x))} \cdot \underbrace{\frac{1}{1+x^2}}_{g'(x)} dx \\ &= \frac{1}{6} \arctan^6(x) + C, \quad \forall C \in \mathbb{R}.\end{aligned}$$

Beispiel 2.3. Bestimme die Stammfunktion von $\int \frac{3\sqrt{x+1}}{\sqrt{x+1}} dx$.

Lösung:

$$\begin{aligned}\int \frac{3\sqrt{x+1}}{\sqrt{x+1}} dx &= \int \frac{e^{\log(3)\sqrt{x+1}}}{\sqrt{x+1}} \\ &= 2 \int \frac{e^{\log(3)\sqrt{x+1}}}{2\sqrt{x+1}} dx \\ &= 2 \int \underbrace{e^{\log(3)\sqrt{x+1}}}_{f(g(x))} \cdot \underbrace{\frac{1}{2\sqrt{x+1}}}_{g'(x)} dx \\ &= \frac{2}{\log(3)} \cdot e^{\log(3)\sqrt{x+1}} + C, \quad \forall C \in \mathbb{R} \\ &= \frac{2}{\log(3)} \cdot 3^{\sqrt{x+1}} + C, \quad \forall C \in \mathbb{R}.\end{aligned}$$

Satz 6: Hauptsatz der Differential und Integralrechnung (Version A)

Sei $f \in C^0([a, b])$. Setze $F(x) = \int_a^x f(t) dt$, $x \in [a, b]$.

Dann gilt $F \in C^1((a, b))$ mit $F'(x) = f(x)$.

Satz 7: Hauptsatz der Differential und Integralrechnung (Version B)

Sei $f \in C^0([a, b])$, F eine Stammfunktion zu f .

Dann gilt:

$$\int_a^b f(x) dx = F(b) - F(a).$$

Beispiel 2.4. Sei $A(x) := \int_{-1}^{\cos(x)} e^{\arccos(t)} dt$. Berechen $A'(x)$.

Lösung:

$$\begin{aligned}
F(x) &:= \int_{-1}^x e^{\arccos(t)} dt \\
\Phi(x) &:= \cos(x) \\
\Rightarrow A(x) &= (F \circ \Phi)(x) \\
\Rightarrow A'(x) &= F'(\Phi(x)) \cdot \Phi'(x) \\
&= e^{\arccos(\cos(x))} \cdot (-\sin(x)) \\
&= -\sin(x) \cdot e^x
\end{aligned}$$

3 Integration (II)

Satz 8: (Monotonie des R-Integrals; Struwe 6.3.1)

Seien $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$, R-integrierbar mit $f \leq g$. Dann gilt:

$$\int_a^b f(x) dx \leq \int_a^b g(x) dx.$$

Satz 9: (Linearität des R-Integrals; Struwe 6.3.2)

Seien $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, $I = [a, b]$ und $f, g : I \rightarrow \mathbb{R}$ zwei R-integrierbare Funktionen. Dann ist die Funktion $\alpha f(x) + \beta g(x)$ über $[a, b]$ integrierbar und es gilt:

$$\int_a^b \alpha f(x) + \beta g(x) dx = \alpha \int_a^b f(x) dx + \beta \int_a^b g(x) dx.$$

Korollar 3.1: (Standardabschätzung; Struwe 6.3.1)

Sei f integrierbar über $[a, b]$. Dann ist $|f|$ R-integrierbar und es gilt:

$$\left| \int_a^b f(x) dx \right| \leq \int_a^b |f(x)| dx \leq \left(\sup_{x \in [a, b]} |f(x)| \right) (b - a).$$

Satz 10: (Gebietsadditivität; Struwe 6.3.3)

Sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ über $[a, b]$ integrierbar. Sei $c \in [a, b]$. Dann sind $f|_{[a, c]}$ und $f|_{[c, b]}$ integrierbar und gilt:

$$\int_a^b f(x) dx = \int_a^c f(x) dx + \int_c^b f(x) dx.$$

Bemerkung.

- Konvention:

$$\int_a^b f(x)dx = - \int_b^a f(x)dx$$

-

$$\int_a^a f(x)dx = 0$$

Satz 11: (Partielle Integration)

$$\int_a^b f'(x) \cdot g(x)dx = \left[f(x)g(x) \right]_a^b - \int_a^b f(x) \cdot g'(x)dx.$$

Herleitung:

$$\begin{aligned} uv &= \int (uv)'dx \\ &\stackrel{\text{Produktregel}}{=} \int (u'v + uv')dx \\ &\stackrel{\text{Linearit\"at}}{=} \int u'vdx + \int uv'dx \\ \Leftrightarrow \quad &\int u'vdx = uv - \int uv'dx \end{aligned}$$

Beispiel 3.1. Berechne $\int \log^2(x)dx$.

Lösung:

$$\begin{aligned} \int \log^2(x)dx &= \int \log^2(x) \cdot 1 dx \\ &\stackrel{\text{PI}}{=} \log^2(x) \cdot x - \int 2\log(x) \cdot \frac{1}{x} \cdot x dx \\ &= \log^2(x) \cdot x - 2 \int \log(x) dx \\ &= \log^2(x) \cdot x - 2 \left(\int \log(x) \cdot 1 dx \right) \\ &\stackrel{\text{PI}}{=} \log^2(x) \cdot x - 2 \left(\log(x) \cdot x - \int \frac{1}{x} \cdot x dx \right) \\ &= \log^2(x) \cdot x - 2(\log(x) \cdot x - x) + C, \quad C \in \mathbb{R} \\ &= x \log^2(x) - 2x \log(x) + 2x + C, \quad C \in \mathbb{R} \end{aligned}$$

Beispiel 3.2. Berechne $\int e^{2x} \cos(x) dx$.

Lösung:

$$\begin{aligned}
\int e^{2x} \cos(x) \, dx &\stackrel{\text{PI}}{=} e^{2x} \sin(x) - 2 \int e^{2x} \sin(x) \, dx \\
&\stackrel{\text{PI}}{=} e^{2x} \sin(x) - 2 \left(e^{2x}(-\cos(x)) - 2 \int e^{2x}(-\cos(x)) \, dx \right) \\
&= e^{2x} \sin(x) - 2 \left(e^{2x}(-\cos(x)) + 2 \int e^{2x} \cos(x) \, dx \right) \\
&= e^{2x} \sin(x) + 2e^{2x} \cos(x) + 4 \int e^{2x} \cos(x) \, dx \\
\Leftrightarrow \quad 5 \int e^{2x} \cos(x) \, dx &= e^{2x} \sin(x) + 2e^{2x} \cos(x) + \tilde{C}, \quad \tilde{C} \in \mathbb{R} \\
\Leftrightarrow \quad \int e^{2x} \cos(x) \, dx &= \frac{1}{5} e^{2x} \sin(x) + \frac{2}{5} e^{2x} \cos(x) + C, \quad C \in \mathbb{R}
\end{aligned}$$

Beispiel 3.3. Berechne $\int_0^1 x \sinh(4x) \, dx$.

Lösung:

$$\begin{aligned}
\int_0^1 x \sinh(4x) \, dx &= \left[x \cdot \frac{\cosh(4x)}{4} \right]_0^1 - \int_0^1 1 \cdot \frac{\cosh(4x)}{4} \, dx \\
&= \left[x \cdot \frac{\cosh(4x)}{4} \right]_0^1 - \frac{1}{4} \int_0^1 \cosh(4x) \, dx \\
&= \left[1 \cdot \frac{\cosh(4)}{4} - 0 \cdot \frac{\cosh(0)}{4} \right] - \frac{1}{4} \left[\frac{\sinh(4x)}{4} \right]_0^1 \\
&= \frac{\cosh(4)}{4} - \frac{1}{4} \left[\frac{\sinh(4)}{4} - \frac{\sinh(0)}{4} \right] \\
&\stackrel{\sinh(0)=0}{=} \frac{\cosh(4)}{4} - \frac{1}{4} \left[\frac{\sinh(4)}{4} - 0 \right] \\
&= \frac{\cosh(4)}{4} - \frac{\sinh(4)}{16}
\end{aligned}$$

Bemerkung.

Was ist mit $\int \frac{1}{x} \, dx$?

Lösung:

$$\begin{aligned}
f_1 : (0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto \frac{1}{x} &\Rightarrow \quad \int f_1(x) \, dx = \log(x) + C, \quad C \in \mathbb{R} \\
f_2 : \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R}, \quad x \mapsto \frac{1}{x} &\Rightarrow \quad \int f_2(x) \, dx = \log|x| + C, \quad C \in \mathbb{R}
\end{aligned}$$

Behauptung: $\int f_2(x) \, dx = \int \frac{1}{x} \, dx = \log|x| + C, \quad C \in \mathbb{R} \quad \Rightarrow \quad (\log|x| + C)' = \frac{1}{x}$.

Beweis:

$$\begin{aligned}
(\log|x| + C)' &= \log'|x|(|x|)' \\
&= \frac{1}{|x|} \cdot (|x|)' \\
&= \begin{cases} \frac{1}{x} \cdot 1, & x > 0 \\ \frac{-1}{x} \cdot -1, & x < 0 \end{cases} \\
&= \frac{1}{x}
\end{aligned}$$

Satz 12: (Substitution; Struwe 6.1.5)

Sei $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, F eine Stammfunktion von f , $g : [\alpha, \beta] \rightarrow \mathbb{R}$ der Klasse $C^1([\alpha, \beta])$, sowie $t_0 \leq t_1$ in $[\alpha, \beta]$, so dass $g([t_0, t_1]) \subset [a, b]$. Dann gilt:

$$\int_{t_0}^{t_1} F'(g(t))g'(t)dt = \int_{t_0}^{t_1} f(g(t))g'(t)dt = \int_{g(t_0)}^{g(t_1)} f(x)dx.$$

Satz 13: (Substitution; Burger 5.4.6)

Sei $a < b$, $\phi : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ stetig differenzierbar, $I \subset \mathbb{R}$ ein Intervall mit $\phi([a, b]) \subset I$ und $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ eine stetige Funktion. Dann gilt:

$$\int_{\phi(a)}^{\phi(b)} f(x)dx = \int_a^b f(\phi(t))\phi'(t)dt.$$

Beispiel 3.4. Berechne $\int_0^{\frac{\pi^2}{4}} \cos(\sqrt{x}) dx$.

Lösung:

Wir wählen die folgende Substitution:

$$u = \sqrt{x}$$

Gemäss Substitutionsregel führen wir die Variablensubstitution im Integranden durch, dazu brauchen wir noch folgendes:

$$\begin{aligned}
g(x) &:= u = \sqrt{x} \\
\Rightarrow \quad \frac{d}{dx}(u) &= \frac{1}{2\sqrt{x}} \\
\Leftrightarrow \quad du &= \frac{1}{2\sqrt{x}} dx \\
\Leftrightarrow \quad 2\sqrt{x} du &= dx \\
\Leftrightarrow \quad 2u du &= dx
\end{aligned}$$

Jetzt können wir einsetzen:

$$\begin{aligned}
\int_0^{\frac{\pi^2}{4}} \cos(\sqrt{x}) \, dx &= \int_{g(0)}^{g\left(\frac{\pi^2}{4}\right)} 2u \cos(u) \, du \\
&= \int_0^{\sqrt{\frac{\pi^2}{4}}} 2u \cos(y) \, du \\
&= \int_0^{\frac{\pi}{2}} 2u \cos(y) \, du
\end{aligned}$$

Nun können wir das Integral mit der partiellen Integration lösen:

$$\begin{aligned}
2 \int_0^{\frac{\pi}{2}} u \cos(u) \, du &\stackrel{\text{PI}}{=} 2 \left(\left[u \sin(u) \right]_0^{\frac{\pi}{2}} - \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin(u) \, du \right) \\
&= 2 \left(\frac{\pi}{2} \sin\left(\frac{\pi}{2}\right) - (-\cos(u)) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} \right) \\
&= 2 \left(\frac{\pi}{2} \cdot 1 + \cos(u) \Big|_0^{\frac{\pi}{2}} \right) \\
&= 2 \left(\frac{\pi}{2} + \cos\left(\frac{\pi}{2}\right) - \cos(0) \right) \\
&= 2 \left(\frac{\pi}{2} + 0 - 1 \right) \\
&= 2 \cdot \frac{\pi}{2} - 2 \\
&= \pi - 2
\end{aligned}$$

Bemerkung. (Substitution)

Folgend wird aufgelistet bei welchen Funktionen welche Substitutionen nützlich sein können:

- (i) $e^x, \sinh(x), \cosh(x)$
Substitution: $t = e^{ax}, \, dx = \frac{dt}{at}, \, \sinh(x) = \frac{t^2 - 1}{2t}, \, \cosh(x) = \frac{t^2 + 1}{2t}$
- (ii) $\log(x)$
Substitution: $t = \log(x), x = e^t, \, dx = e^t dt$
- (iii) $\sqrt{ax + b}$, substituiere die Wurzel (am besten im Nenner)
Substitution: $\sqrt{x}, \, \sqrt{x+1} \rightarrow t = \sqrt{x}; \, \sqrt[b]{x} \rightarrow t = \sqrt[b]{x}$
- (iv) $\cos^2(x), \sin^2(x), \dots, \tan(x)$
Substitution: $t = \tan(x), \, dx = \frac{1}{1+t^2} dt, \, \sin^2(x) = \frac{t^2}{1+t^2}, \, \cos^2(x) = \frac{1}{1+t^2}$
- (v) $\cos(x), \sin(x), \cos^3(x), \dots$
Substitution: $t = \tan\left(\frac{x}{2}\right), \, dx = \frac{2}{1+t^2} dt, \, \sin(x) = \frac{2t}{1+t^2}, \, \cos(x) = \frac{1-t^2}{1+t^2}$
- (vi) $\sqrt{x^2 + bx + c}$ im Zähler, benutze $\sin^2(x) + \cos^2(x) = 1$ oder $\cosh(x) - \sinh(x) = 1$
 $\int \sqrt{1-x^2} dx$: substuiere mit $x = \sin(x), \cos(x)$
 $\int \sqrt{x^2-1} dx$: substuiere mit $x = \cosh(x)$
 $\int \sqrt{x^2+1} dx$: substuiere mit $x = \sinh(x)$
- (vii) $\sqrt{a^2 + b^2 x^2}$
Substitution: $x = \frac{a}{b} \cdot \tan(t), \, dx = \frac{a}{b \cos^2(t)} \cdot dt$ oder $x = \frac{a}{b} \cdot \sinh(t), \, dx = \frac{a}{b} \cdot \cosh(t) \cdot dt$

$$(\text{viii}) \quad \sqrt{b^2x^2 - a^2}$$

$$\text{Substitution: } x = \frac{1}{b \cos(t)}, \quad dx = \frac{a}{b} \cdot \frac{\sin(t)}{\cos^2(t)} \cdot dt \text{ oder } x = \frac{a}{b} \cdot \cosh(t), \quad dx = \frac{a}{b} \cdot \sinh(t) dt$$